

## 第3讲: 有限博弈的半张量积方法

### 3.3 演化博弈

李长喜  
[lichangxi@pku.edu.cn](mailto:lichangxi@pku.edu.cn)

北京大学, 工学院

2023年08月14日, 聊城大学

# 主要内容

- 1 重复博弈的局势演化方程
- 2 策略更新规则
- 3 从更新策略到演化方程
- 4 策略的收敛性
- 5 作业

# 1. 重复博弈的局势演化方程

## 『 重复博弈

设  $G = (N, S, C)$  为一个有限正规博弈. 如果这个博弈被重复多次(无穷次), 那么, 由理性的假定, 每个玩家都会根据已有信息, 设法最大化自己利益. 设  $|N| = n$ ,  $|s_i| = k_i$ ,  $i = 1, \dots, n$ . 用  $x_i(t+1)$  表示玩家  $i$  在  $t+1$  次博弈时的策略, 那么, 有以下的演化方程

$$\begin{cases} x_1(t+1) = f_1(x(t), x(t-1), \dots, x(0)) \\ x_2(t+1) = f_2(x(t), x(t-1), \dots, x(0)) \\ \vdots \\ x_n(t+1) = f_n(x(t), x(t-1), \dots, x(0)), \end{cases} \quad (1)$$

这里  $x(\tau) \sim (x_1(\tau), \dots, x_n(\tau))$  表示  $\tau$  时刻新有策略变量.

## 局势演化方程

最常见的一种演化方程, 其下一时刻策略仅依赖于当下的策略(马氏型), 于是, 演化方程变为

$$\begin{cases} x_1(t+1) = f_1(x_1(t), x_2(t), \dots, x_n(t)) \\ x_2(t+1) = f_2(x_1(t), x_2(t), \dots, x_n(t)) \\ \vdots \\ x_n(t+1) = f_n(x_1(t), x_2(t), \dots, x_n(t)). \end{cases} \quad (2)$$

局势演化方程大致可以进一步分为两种：

- 确定型：这时， $x_i(t) \in \mathcal{D}_{k_i}$ ,  $i = 1, \dots, n$ . 在向量形式下，则 $x_i(t) \in \Delta_{k_i}$ . 则在向量形式下有

$$x_i(t+1) = M_i x(t), \quad i = 1, \dots, n, \quad (3)$$

这里， $x(t) = \times_{i=1}^n x_i(t)$ ,  $M_i \in \mathcal{L}_{k_i \times k}$  为 $f_i$  的结构矩阵,  $i = 1, \dots, n$ . 各式相乘, 则得其代数状态空间方程:

$$x(t+1) = M x(t), \quad (4)$$

这里,

$$M = M_1 * M_2 * \dots * M_n \in \mathcal{L}_{k \times k}. \quad (5)$$

- 概率型: 这时, 状态变量  $x(t) = (r_1, r_2, \dots, r_k)^T \in \Upsilon_k$  表示,  $P(x(t) = \delta_k^j) = r_j, j = 1, \dots, k$ . 这时, (3) 仍成立, 只是  $Col_j(M_i) \in \Upsilon_{k_i}$ , 它表示  $x(t) = \delta_k^j$  时  $x_i(t+1)$  的概率分布. 如果每个个体更新其策略的时候满足条件独立的假设, 则(4) 也仍然有效, 但  $M$  的  $(i, j)$  元, 记着  $m_{i,j}$ , 它表示,  $x(t) = \delta_k^j$  时  $x(t+1) = \delta_k^i$  的概率. 即

$$m_{ij} = P \left\{ x(t+1) = \delta_k^i \mid x(t) = \delta_k^j \right\}, \quad i, j = 1, \dots, k. \quad (6)$$

因此,  $M$  是列概率转移矩阵. (5) 可写成

$$M = M_1 * M_2 * \dots * M_n \in \Upsilon_{k \times k}. \quad (7)$$

[1] Changxi Li, Xiao Zhang, Jun-e Feng, and Daizhan Cheng. Transition analysis of stochastic logical control networks. *IEEE Transactions on Automatic Control*, 2023, DOI: 10.1109/TAC.2023.3281986.

## 2. 策略更新规则

局势演化方程, 或者说, 每个玩家的策略演化方程, 都是由他们所采用的策略更新规则(strategy updating rule) 来决定的. 目前, 在理论研究中常用的策略更新规则一般是由专家们设计出来的. 下面举出几种常用的.

- 短视最优响应 (myopic best response adjustment, MBRA).

站在玩家 $i$  的立场上, 考察其他人在 $t$  时刻的策略 $s_{-i}(t)$ , 选择对付他们的最佳策略, 记作

$$O_i(t) = \operatorname{argmax}_{s_i \in S_i} c_i(s_i, s_{-i}(t)).$$

对于短视最优响应, 各玩家更新时间很重要. 我们对此做以下划分:

- 时间串联型(**sequential MBRA**): 一个时刻只有一个玩家更新策略. 它还可以细分为
  - 周期型串联(**periodical MBRA**): 玩家按顺序轮流更新:

$$\begin{cases} x_i(t+1) = f_i(x_1(t), \dots, x_n(t)), \\ x_j(t+1) = x_j(t), j \neq i; t = kn + (i-1), k = 0, 1, 2, \dots \end{cases} \quad (8)$$

- 随机型串联(**stochastic MBRA**): 每个玩家以相同的概率( $p = \frac{1}{n}$ ) 被选上更新自己策略.

- 时间并联型(**Parallel MBRA**): 所有玩家同时更新他们的策略. 此时, 演化方程即为(4).
- 时间级联型(**Cascading MBRA**): 虽然所有玩家同时更新他们的策略, 但当玩家 $j$  更新它的策略时, 它知道并使用玩家 $i$ ,  $i < j$ , 的新策略. 即,

$$\begin{cases} x_1(t+1) = f_1(x_1(t), \dots, x_n(t)) \\ x_2(t+1) = f_2(x_1(t+1), x_2(t), \dots, x_n(t)) \\ \vdots \\ x_n(t+1) = f_n(x_1(t+1), \dots, x_{n-1}(t+1), x_n(t)). \end{cases} \quad (9)$$

- 带参数  $\tau > 0$  的对数响应 (Logit Response (LR) with Parameter  $\tau > 0$ )

第  $i$  个玩家在  $t + 1$  时刻取策略  $j \in S_i$  的概率为

$$P_{\tau}^i(x_i(t+1) = j | x(t)) = \frac{\exp(\frac{1}{\tau}c_i(j, x^{-i}(t)))}{\sum_{s_i \in S_i} \exp(\frac{1}{\tau}c_i(s_i, x^{-i}(t)))}. \quad (10)$$

- 无条件模仿 (Unconditional Imitation (UI))

玩家 $i$  在所有玩家中选 $t$  时刻收益最好的玩家, 取其策略为自己下一时刻的策略. 如果最优玩家不唯一,

- 1-型UI: 取指标最小的. 即设

$$j^* = \min\{\mu | \mu \in \operatorname{argmax}_j c_j(x(t))\}. \quad (11)$$

则

$$x_i(t+1) = x_{j^*}(t). \quad (12)$$

- 2-型UI: 以相同概率取其中任意一个. 即如果

$$\operatorname{argmax}_j c_j(x(t)) := \{j_1^*, \dots, j_r^*\},$$

则取

$$x_i(t+1) = x_{j_\mu^*}(t), \text{with probability } p_\mu^i = \frac{1}{r}, \mu = 1, \dots, r. \quad (13)$$

- Fermi 规则 (Fermi's Rule (FM)). 以等概率任选一个玩家 $j$ . 然后比较 $j$  与自己的上一次收益, 然后以如下方法决定下一次策略:

$$x_i(t+1) = \begin{cases} x_j(t), & \text{以概率 } p_t \\ x_i(t), & \text{以概率 } 1 - p_t, \end{cases} \quad (14)$$

这里  $p_t$  由以下 Fermi 函数决定：

$$p_t = \frac{1}{1 + \exp(-\mu(c_j(t) - c_i(t)))}.$$

其中,参数  $\mu > 0$  可任选. 特别是, 当  $\mu = \infty$  时可得

$$x_i(t+1) = \begin{cases} x_i(t), & c_i(x(t)) \geq c_j(x(t)) \\ x_j(t), & c_i(x(t)) < c_j(x(t)). \end{cases} \quad (15)$$

### 3. 从更新策略到演化方程

本节讨论如何由策略更新规则得到策略及局势演化方程。可以说，局势演化方程是完全由策略更新规则所确定的。在上一节，我们对几种策略更新规则作了十分详尽的描述，就是为了使它能唯一确定局势演化方程。下面，我们通过具体例子来说明怎样由策略更新规则确定局势演化方程。

## Example 3.1

考察一个重复博弈  $G \in \mathcal{G}_{[3;3,2,3]}$ , 其支付矩阵为:

表 1: 例3.1 支付矩阵

$C \setminus P$	111	112	113	121	122	123	211	212	213
$c_1$	1	<u>2</u>	-1	-2	0	1	-2	1	<u>1</u>
$c_2$	2	<u>3</u>	<u>4</u>	<u>3</u>	2	1	<u>3</u>	2	<u>2</u>
$c_3$	-2	-1	<u>0</u>	-4	<u>-2</u>	-3	-3	-2	<u>0</u>
$C \setminus P$	221	222	223	311	312	313	321	322	323
$c_1$	<u>1</u>	0	<u>2</u>	<u>3</u>	<u>2</u>	<u>1</u>	-1	<u>2</u>	-2
$c_2$	2	<u>3</u>	1	3	2	<u>4</u>	<u>5</u>	<u>3</u>	1
$c_3$	-1	-1	<u>0</u>	<u>0</u>	-3	-3	-2	<u>-1</u>	<u>-1</u>

我们讨论更新规则如何确定形势演化方程.

## Example 3.1(cont'd)

考虑策略更新规则为短视最优响应(MBRA):

对玩家1, 比较 $c_1(111)$ ,  $c_1(211)$ , 与 $c_1(311)$ , 因 $c_1(111) = 1$ ,  $c_1(211) = -2$ , 与 $c_1(311) = 3$ , 故当玩家2 及玩家3 都取策略1 时, 玩家1 的最佳响应是取策略3. 也就是说:  $f_1(111) = f_1(211) = f_1(311) = 3$ . 再比较 $c_1(112) = 2$ ,  $c_1(212) = 1$ , 与 $c_1(312) = 2$ , 这时, 如果考虑确定型更新(MBRA-D), 则有 $f_1(112) = f_1(212) = f_1(312) = 1$ . 如果考虑概率型更新(MBRA-P), 则有 $f_1(112) = f_1(212) = f_1(312) = 1(\frac{1}{2}) + 3(\frac{1}{2})$ . 后面这个记号表示, 取1 的概率为 $\frac{1}{2}$ , 取3 的概率为 $\frac{1}{2}$ . 类此, 就可以得到 $f_1$  的结构矩阵. 同样,  $f_2, f_3$  的结构矩阵也可得到.

## Example 3.1(cont'd)

记

$$\begin{cases} x_1(t+1) = f_1(x_1(t), x_2(t), x_3(t)) = M_1 \ltimes_{i=1}^3 x_i(t) := M_1 x(t) \\ x_2(t+1) = f_2(x_1(t), x_2(t), x_3(t)) = M_2 \ltimes_{i=1}^3 x_i(t) := M_2 x(t) \\ x_3(t+1) = f_3(x_1(t), x_2(t), x_3(t)) = M_3 \ltimes_{i=1}^3 x_i(t) := M_3 x(t). \end{cases} \quad (16)$$

最后可得到局势演化方程

$$x(t+1) = (M_1 * M_2 * M_3)x(t) := Mx(t). \quad (17)$$

## Example 11.3.1(cont'd)

这里

- MBRA-D:

$$\begin{aligned}M_1 &= \delta_3[3, 1, 2, 2, 3, 2, 3, 1, 2, 2, 3, 2, 3, 1, 2, 2, 3, 2] \\M_2 &= \delta_2[2, 1, 1, 2, 1, 1, 1, 2, 1, 1, 2, 1, 2, 2, 1, 2, 2, 1] \\M_3 &= \delta_3[3, 3, 3, 2, 2, 2, 3, 3, 3, 3, 3, 3, 1, 1, 1, 2, 2, 2].\end{aligned}\tag{18}$$

$$M = \delta_{18}[18, 3, 9, 11, 14, 8, 15, 6, 9, 9, 18, 9, 16, 4, 7, 11, 17, 8].\tag{19}$$

- MBRA-P:

## Example 11.3.1(cont'd)

$$\begin{aligned}M_1 &= \delta_3[3, 1(\frac{1}{2}) + 3(\frac{1}{2}), 2(\frac{1}{2}) + 3(\frac{1}{2}), \\&\quad 2, 3, 2, 3, 1(\frac{1}{2}) + 3(\frac{1}{2}), 2(\frac{1}{2}) + 3(\frac{1}{2}), \\&\quad 2, 3, 2, 3, 1(\frac{1}{2}) + 3(\frac{1}{2}), 2(\frac{1}{2}) + 3(\frac{1}{2}), 2, 3, 2]\end{aligned}$$

$$M_2 = \delta_2[2, 1, 1, 2, 1, 1, 1, 2, 1, 1, 2, 1, 2, 2, 1, 2, 2, 1]$$

$$\begin{aligned}M_3 &= \delta_3[3, 3, 3, 2, 2, 2, 3, 3, 3, 3, 3, 3, 1, 1, 1, 2(\frac{1}{2}) + 3(\frac{1}{2}), \\&\quad 2(\frac{1}{2}) + 3(\frac{1}{2}), 1(\frac{1}{3}) + 2(\frac{1}{3}) + 3(\frac{1}{3})].\end{aligned}$$

$$\begin{aligned}M &= \delta_{18}[18, 3(\frac{1}{2}) + 15(\frac{1}{2}), 9(\frac{1}{2}) + 15(\frac{1}{2}), 11, 14, 8, 15, \\&\quad 6(\frac{1}{2}) + 18(\frac{1}{2}), 9(\frac{1}{2}) + 15(\frac{1}{2}), 9, 18, 9, 16, \\&\quad 4(\frac{1}{2}) + 10(\frac{1}{2}), 7(\frac{1}{2}) + 13(\frac{1}{2}), 11(\frac{1}{2}) + 12(\frac{1}{2}), \\&\quad 17(\frac{1}{2}) + 18(\frac{1}{2}), 7(\frac{1}{3}) + 8(\frac{1}{3}) + 9(\frac{1}{3})].\end{aligned}$$

### Example 11.3.1(cont'd)

下面考虑更新时间. 实际上, 由前面的操作过程不难看出, (16) 是时间并联型更新. 对于确定型( MBRA-D) 演化方程, 我们将其改造成时间级联型更新. 首先有

$$x_1(t+1) = M_1 x(t) := \tilde{M}_1 x(t),$$

这里,  $\tilde{M}_1 = M_1$ . 其次

$$\begin{aligned} x_2(t+1) &= M_2 x_1(t+1) x_2(t) x_3(t) \\ &= M_2 M_1 x_1(t) x_2(t) x_3(t) x_2(t) x_3(t) \\ &= M_2 M_1 x_1(t) O_6^R x_2(t) x_3(t) \\ &= M_2 M_1 (I_3 \otimes O_6^R) x(t) \\ &:= \tilde{M}_2 x(t), \end{aligned}$$

### Example 11.3.1(cont'd)

于是有

$$\begin{aligned}\tilde{M}_2 &= M_2 M_1 (I_3 \otimes O_6^R) \\ &= \delta_2 [2, 1, 1, 1, 2, 1, 2, 1, 1, 1, 2, 1, 2, 1, 1, 1, 2, 1].\end{aligned}$$

同样地, 可得

$$\begin{aligned}x_3(t+1) &= M_3 x_1(t+1) x_2(t+1) x_3(t) \\ &:= \tilde{M}_3 x(t),\end{aligned}$$

### Example 11.3.1(cont'd)

这里

$$\begin{aligned}\tilde{M}_3 &= M_3 M_1 (I_{18} \otimes \tilde{M}_2) O_{18}^R (I_6 \otimes O_3^R) \\ &= \delta_3 [2, 3, 3, 3, 2, 3, 2, 3, 3, 3, 2, 3, 2, 3, 3, 3, 2, 3].\end{aligned}$$

最后可得局势演化方程为

$$x(t+1) = Lx(t),$$

这里,

$$\begin{aligned}L &= \tilde{M}_1 * \tilde{M}_2 * \tilde{M}_3 \\ &= [17, 3, 9, 9, 17, 9, 17, 3, 9, 9, 17, 9, 17, 3, 9, 9, 17, 9].\end{aligned}$$

有些策略更新规则一般只用于网络演化博弈. 此时, 有一个网络图. 例如, 无条件模仿. 如果将它用于一般演化博弈, 那么, 一次演化后大家就都一样了, 这种情况没什么意义. 但在网络中, 每一个玩家只在它邻域中选择模仿对象, 这样, 就会出现丰富的演化过程.

再从演化方程的形式看, (2) 是最常见的一种, 也是本书主要的研究对象. 虽然, 上一节介绍的几种策略更新规则都会导致这种形式的演化方程, 但并不是每一种策略更新规则都如此.

## 4. 策略的收敛性

与微分方程类似，策略演化方程最强的稳定性是全局“渐近稳定”。但由于有限博弈策略的有界(限)性，只要全局收敛就足够了。仿照微分方程理论，我们可以通过构造李雅普诺夫函数的方法来验证收敛性。

## Definition 11.4.1

给定一个演化博弈  $G$ , 设  $|N| = n$ ,  $|S_i| = k_i$ ,  $i = 1, \dots, n$ ,  
 $k := \prod_{i=1}^n k_i$ .

- 一个伪逻辑函数  $\psi : \Delta_k \rightarrow \mathbb{R}$  称为  $G$  的一个李雅普诺夫函数, 如果

$$\psi(x(t+1)) - \psi(x(t)) \geq 0, \quad t \geq 0, \quad (20)$$

并且, 如果  $\psi(x(t+1)) = \psi(x(t))$  则  $x(t+1) = x(t)$ .

### Definition 11.4.1 (cont'd)

- 当使用混合策略时,  $\psi$  应当用其期望值代替, 即,  $E\psi : \Upsilon_k \rightarrow \mathbb{R}$  满足

$$E\psi(x(t+1)) - E\psi(x(t)) \geq 0, \quad t \geq 0, \quad (21)$$

并且, 如果  $E\psi(x(t+1)) = E\psi(x(t))$  则  $E\psi(x(t+1)) = E\psi(x(t))$ .

由定义可推得如下结论.

### Theorem 11.4.2

一个演化博弈, 如果存在一个李雅普诺夫函数, 则它一定会收敛到一个平衡点.

注意, 平衡点未必唯一. 因此, 收敛到那个平衡点依赖于初值.

设一个演化博弈如前. 其局势演化方程为

$$x(t+1) = Tx(t). \quad (22)$$

容易验证以下的引理:

### Lemma I1.4.3

一个演化博弈  $G$  具有李雅普诺夫函数, 当且仅当存在一个行向量  $V_\psi \in \mathbb{R}^k$ , 使得

$$V_\psi (T - I_k) \geq 0.$$

而且, 如果  $V_\psi (T - I_k) = 0$  则有  $j$  使  $Col_j(T) = \delta_k^j$ .

利用这个引理可以得到

### Theorem 11.4.4

设演化博弈  $G$  具有局势演化方程(22), 那里  $T = \delta_k[i_1, i_2, \dots, i_k]$ .  $G$  具有李雅普诺夫函数  $V_\psi = [a_1, a_2, \dots, a_k]$ , 当且仅当

(i) 方程

$$a_{i_j} \geq a_j, \quad j = 1, \dots, k, \tag{23}$$

有解  $a_j, j = 1, \dots, k$ ;

(ii) 如果  $a_{i_j} = a_j$  则有  $i_j = j$ .

## Example 11.4.5

一个正规博弈  $G = (N, S, C)$ , 其中  $N = \{1, 2\}$ ,  $S_1 = \{1, 2\}$ ,  $S_2 = \{1, 2, 3\}$ , 其支付矩阵见表2.

表 2: 例11.4.5 支付矩阵

c \ s	11	12	13	21	22	23
$c_1$	1.1	1.8	2.0	2.2	1.6	3.2
$c_2$	3.3	2.8	3.1	2.5	3.6	4.1

## Example 11.4.5(cont'd)

使用MBRA, 我们有最佳响应函数如表3

表 3: 例11.4.5 最佳响应函数

f\ s	11	12	13	21	22	23
$f_1$	2	1	2	2	1	2
$f_2$	1	1	1	3	3	3

### Example 11.4.5(cont'd)

使用并联MBRA 则得

$$\begin{aligned}x_1(t+1) &= \delta_2[2, 1, 2, 2, 1, 2]x(t) := M_1x(t) \\x_2(t+1) &= \delta_3[1, 1, 1, 3, 3, 3]x(t) := M_2x(t),\end{aligned}$$

于是可得局势演化方程:

$$\begin{aligned}x(t+1) &= Mx(t) = M_1 * M_2x(t) \\&= \delta_6[4, 1, 4, 6, 3, 6]x(t).\end{aligned}\tag{24}$$

### Example 12.4.5(cont'd)

如果选

$$P(x) = \delta_6[2, 1, 4, 5, 3, 6]x := V_p x. \quad (25)$$

则有

$$V := V_p(M - I_6) = [3, 1, 1, 1, 1, 0] \geq 0.$$

最后, 可以验证  $V_j = 0$  则  $j = 6$ . 而当  $j = 6$  我们有  $Col_j(M) = \delta_6^j$ . 因此,  $P(x)$  是该系统的李雅普诺夫函数. 因平衡点唯一, 该演化博弈全局收敛.

# 作业

1. 两人玩石头 - 剪刀 - 布. 策略更新规则是: (i) 这次赢了, 下次就不动; (ii) 这次输了, 下次就取对方这次的策略; (iii) 这次平了, 下次就取能够胜这次策略的策略. 试写出局势演化方程, 并分析其演化性质.

2.  $A, B, C$  三人玩囚徒困境, 即三人同时每人各选一策略. 根据  $A - B$  的局势判定  $A$  在与  $B$  的博弈中所得, 记为  $c_{A,B}$ , 再根据  $A - C$  的局势判定  $A$  在与  $C$  的博弈中所得, 记为  $c_{A,C}$ , 最后,  $A$  在本轮所得为  $c_A = c_{A,B} + c_{A,C}$ . 类似地, 可以定义  $c_B$  和  $c_C$ . 设支付双矩阵为表 4.

三人的策略更新规则如下:

- $A$ : 无条件模仿.
  - $B, C$ : 短视最优响应.
- (i) 试写出局势演化方程.  
(ii) 讨论局势演化方程的收敛性.

**表 4:** 囚徒困境 (双矩阵)

$P_1 \setminus P_2$	1	2
1	-1, -1	-10, 0
2	0, -10	-5, -5

**思考题:** 考虑一个有限博奕  $G = (N, S, C)$ , 如果存在一个函数  $P : S \rightarrow \mathbb{R}$ , 满足对任意的个体  $i \in N$ , 下面的式子成立

$$c_i(x_i, s_{-i}) - c_i(y_i, s_{-i}) = P(x_i, s_{-i}) - P(y_i, s_{-i}), \quad (26)$$
$$x_i, y_i \in S_i, s_{-i} \in S_{-i},$$

那么  $G$  就被称为势博奕,  $P$  为该博奕的势函数. 如果势博奕按照确定性短视最优响应更新其策略, 讨论其势函数是否为该动态下的李雅普诺夫函数.

谢 谢 !

*Q&A*